

実証実験

小牧

桃花台地区を運行

自動運転バス出発!!

要予約 予約開始 1/13(火) 9時~

※予約していない方も、空きがあればご乗車いただけます。

ご予約はコチラから▶



いつもの街で、
ちょっとワクワク体験。

運行期間

2026年 1/22(木) ▶ 2/6(金)
(令和8年)

1日5便 乗車無料

1/28(水)・2/4(水)は運休します。

運行ダイヤ

バス停	1便目	2便目	3便目	4便目	5便目
① 桃花台センター(上)	9:50	11:00	13:30	14:50	16:10
② 桃花台センター(下)	9:52	11:02	13:32	14:52	16:12
③ 東部市民センター	9:54	11:04	13:34	14:54	16:14
④ 篠岡中学校前	9:56	11:06	13:36	14:56	16:16
⑤ 篠岡第二公園	9:58	11:08	13:38	14:58	16:18
⑥ 篠岡三丁目	10:00	11:10	13:40	15:00	16:20
⑦ 鷹ヶ池入口	10:02	11:12	13:42	15:02	16:22
⑧ 光ヶ丘二丁目	10:04	11:14	13:44	15:04	16:24
⑨ 光ヶ丘第一公園	10:06	11:16	13:46	15:06	16:26
⑩ 光ヶ丘第三公園前	10:08	11:18	13:48	15:08	16:28
⑪ 光ヶ丘四丁目	10:10	11:20	13:50	15:10	16:30
⑫ 光ヶ丘五丁目	10:12	11:22	13:52	15:12	16:32
⑬ 光ヶ丘住宅	10:14	11:24	13:54	15:14	16:34
⑭ 光ヶ丘会館	10:16	11:26	13:56	15:16	16:36
⑮ 光ヶ丘一丁目	10:18	11:28	13:58	15:18	16:38
⑯ 中央道桃花台	10:22	11:32	14:02	15:22	16:42
⑰ 桃花台東	10:24	11:34	14:04	15:24	16:44
⑱ 大草北	10:26	11:36	14:06	15:26	16:46
⑫ 光ヶ丘五丁目	10:28	11:38	14:08	15:28	16:48
⑪ 光ヶ丘四丁目	10:30	11:40	14:10	15:30	16:50
⑩ 光ヶ丘第三公園前	10:32	11:42	14:12	15:32	16:52
⑨ 光ヶ丘第一公園	10:34	11:44	14:14	15:34	16:54
⑧ 光ヶ丘二丁目	10:36	11:46	14:16	15:36	16:56
⑦ 鷹ヶ池入口	10:38	11:48	14:18	15:38	16:58
⑥ 篠岡三丁目	10:40	11:50	14:20	15:40	17:00
⑤ 篠岡第二公園	10:42	11:52	14:22	15:42	17:02
④ 篠岡中学校前	10:44	11:54	14:24	15:44	17:04
③ 東部市民センター	10:46	11:56	14:26	15:46	17:06
② 桃花台センター(下)	10:48	11:58	14:28	15:48	17:08
① 桃花台センター(上)	10:50	12:00	14:30	15:50	17:10



運行ルート



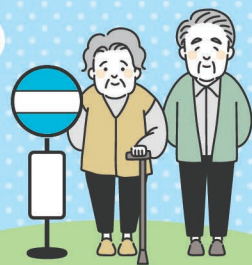
ご利用上の注意

- 乗車定員は1便あたり最大14名です。
- 悪天候や車両の不具合等により、急遽運行を中止する場合やダイヤが変更になる場合があります。
- ご乗車の際はアンケート調査にご協力ください。



どうして自動運転が必要なの？

自動運転は、交通事故の削減や高齢者等の移動手段の確保、運転手不足の解消等につながる技術として期待されています。



自動運転にはレベルがあるの？

運転の自動化がどの程度行われているかによって、レベル分けされています。

今回は
レベル2の
チャレンジ!

レベル5 完全運転自動化

自動運行装置が運転操作の全部を代替する状態（運転者なし）

レベル4 高度運転自動化

限定された場所で、自動運行装置が運転操作の全部を代替する状態（運転者なし）

レベル3 条件付運転自動化

限定された場所で、自動運行装置が運転操作の全部を代替する状態（運転者あり）

レベル2 部分運転自動化

アクセル・ブレーキ操作およびハンドル操作の両方が部分的に自動化された状態（運転者あり）

レベル1 運転支援

アクセル・ブレーキ操作およびハンドル操作のどちらかが部分的に自動化された状態（運転者あり）

自動運転車両を見てみよう!



主な装備品

Long range LiDAR×4、
Short range LiDAR×4、
各種カメラ×18、RADAR×6
GNSS×1

1/22(木)から運行する
Minibus ver2.0について
ご紹介!

ブレーキ・アクセル、ウィンカー、
ステアリング、すべて自動!

GNSS

人工衛星を用いて車両の現在地を推定するためのもの

カメラ

信号や障害物を認識するためのもの
映像は周辺の安全を監視する遠隔監視にも利用

3Dマップ(高精度3次元地図)

カーブや勾配などの道路の情報や建物や標識など周囲の情報を地図データとして事前に作成し、センサーやカメラが読み取りづらい状況や認識できない進行方向の先にある情報などでマップを参照し、安全・安心な走行を手助けするもの

LiDAR

光を反射して、人や障害物の形状や距離、位置を測定するためのもの
Long range LiDAR(長距離レーザー)
Short range LiDAR(短距離レーザー)の2種がある

RADAR

電磁波を照射して、物体の距離・相対速度を検出するためのもの
遠距離や悪天候でも安定した検知が可能

